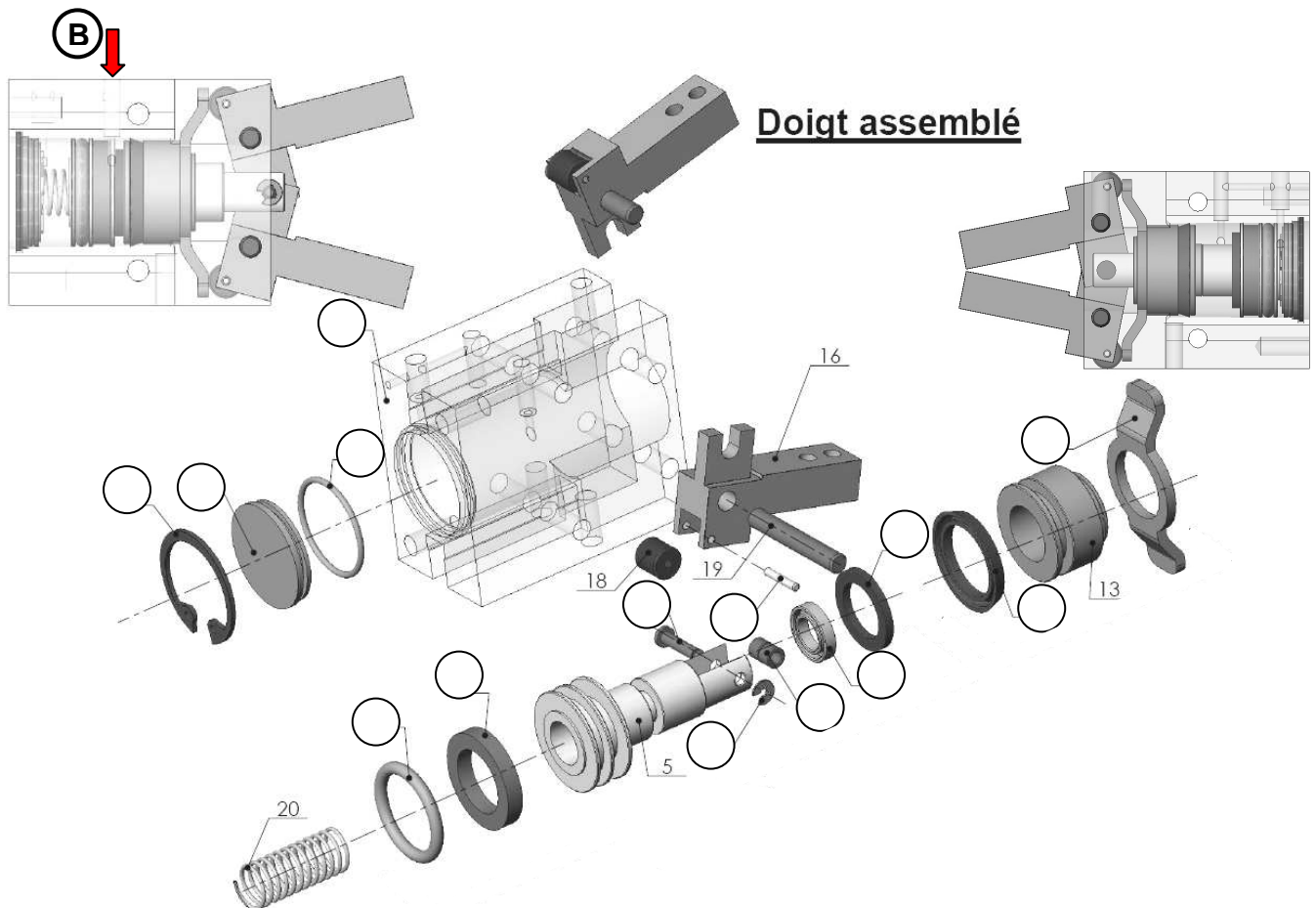




Ce TP vous amènera à la réalisation du schéma cinématique minimal de la pince MHC2-25S .

## 1. Fonctionnement de la pince

L'air sous pression arrive par l'orifice B, l'air pousse alors le piston 5 vers la gauche et le piston 13 vers la droite. Le piston 13 pousse sur les galets 18 et le piston 5 tire sur le doigt 16, ces deux mouvements coordonnés provoquent la rotation des doigts autour des axes 19 et viennent serrer la pièce à manipuler par l'intermédiaire des deux doigts 16. Le desserrage de la pince se fait lorsque l'air n'arrive plus dans la pince. Le ressort 20 ramène le piston 5 vers la droite et le piston 13 vers la gauche .



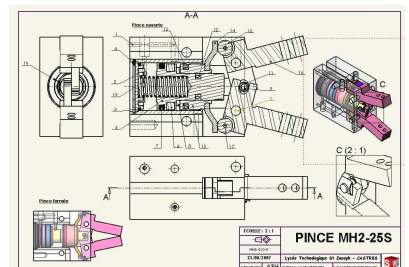
1- A l'aide du dessin d'ensemble indiquez les repères des pièces sur l'éclaté ci-dessous

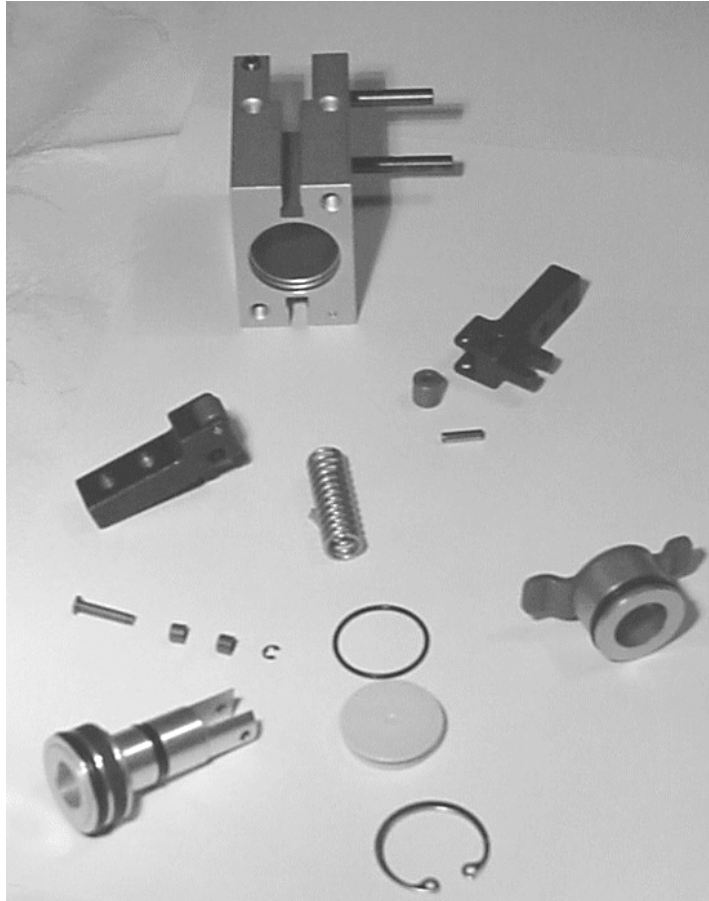
En vous aidant de la maquette 3D, de l'éclaté et du plan d'ensemble de la partie opérative de la pince MHC2-25S, répondez sur feuille de copie aux questions suivantes :

### 2.1 - Etude cinématique (Rédaction sur Doc Reponse )

2.1.1 – Colorier sur la mise en plan, les différents groupes fonctionnels qui composent la pince MHC2-25S , pour vous aider à compléter les classes d'équivalences cinématiques commencer par :

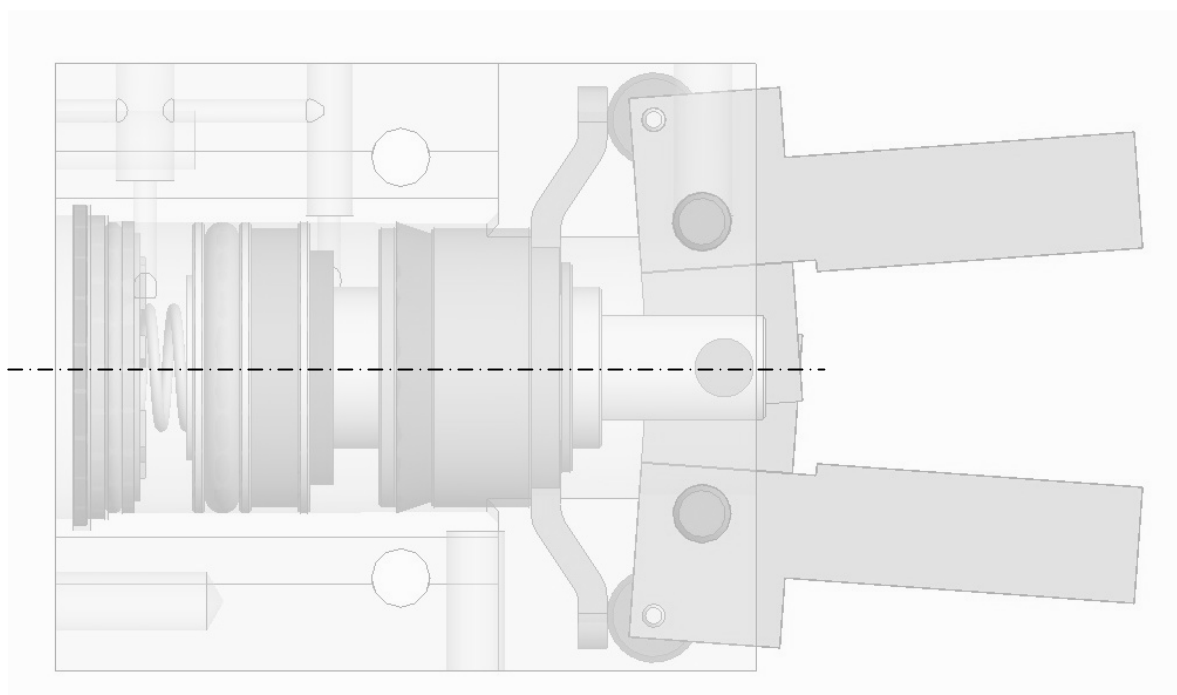
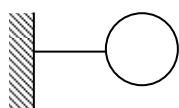
- Les pièces immobiles : ..... = { .....
- Le ressort : ..... = { .....
- Autres groupes .....





# DOCUMENT REPONSE

Les pièces immobiles : ..... = { .....  
 Le ressort : ..... = { .....



## SCHEMA CINEMATIQUE MINIMAL

